1100-4BW12, rok akademicki 2021/22

# WSTĘP DO OPTYKI FOURIEROWSKIEJ

dr hab. Rafał Kasztelanic

Rozważamy jak zmienia się obraz siatki dyfrakcyjnej po filtracji:

Siatka dyfrakcyjna:

$$t(x_1) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \operatorname{rect}\left(\frac{x_1 - m\tau}{a}\right) \operatorname{rect}\left(\frac{x_1}{b}\right)$$



Układ do filtracji:



Sygnał w płaszczyźnie fourierowskiej:

$$U^{-}(v_{x}) \sim \mathscr{F}\left\{t(x_{1})\right\} = \frac{ab}{\tau} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \operatorname{sinc}\left(\frac{am}{\tau}\right) \operatorname{sinc}\left[b\left(v_{x}-\frac{m}{\tau}\right)\right]$$

3

### Filtracja dolnoprzepustowa:



Filtracja środkowoprzepustowa:



### Filtracja górnoprzepustowa:



Jednorodne natężenie



6

Punktem wyjścia jest równanie Helmholtza:

 $[\Delta + k^2]U(\mathbf{x}) = 0$ 

Rozwiązanie równania falowego w postaci fal monochromatycznych

gdzie  $k = \frac{\omega}{c} = \frac{2\pi\nu}{\lambda}$  jest wektorem falowym.

Właściwości danego pola U zależą wyłącznie od położenia i czasu:

 $U(\mathbf{x},t) = Re\{U(\mathbf{x})e^{-i\omega t}\}$ 

Obliczenie własności zespolonego pola  $U(\mathbf{x})$  w dowolnym punkcie przestrzeni  $\mathbf{x}$  możliwe jest przy wykorzystaniu funkcji Greena:

$$U(\mathbf{x_0}) = \frac{1}{4\pi} \oint_{S} [\nabla U(x) G(x) - U(x) \nabla G(x)] dS$$

Jest to podstawowe równanie skalarnej teorii dyfrakcji (równanie Helmholtza-Kirchhoffa).

Pozwala ono na sprowadzenie problemu dyfrakcji do rozważania pól rozchodzących się bez przeszkód oraz pól pochodzących od przeszkód, które stają się źródłem fal sferycznych.

Całkowanie odbywa się po powierzchni zamkniętej S, która otacza dany punkt.

Mamy dwie funkcje ciągłe i dwukrotnie różniczkowalne U i G:

$$\nabla \cdot (U\nabla G) = U\nabla \cdot \nabla G + (\nabla U) \cdot (\nabla G)$$

$$- \nabla \cdot (G\nabla U) = G\nabla \cdot \nabla U + (\nabla G) \cdot (\nabla U)$$

 $\nabla \cdot (U\nabla G - G\nabla U) = U\nabla^2 G - G\nabla^2 U$ 

Twierdzenie Gaussa:

total outflow of flux from the volume V $\int_{V} \nabla \cdot \mathbf{U} \quad dV = \int_{S} \mathbf{U} \cdot d\mathbf{s}$ of flux per unit volume from the surface S

Liczymy teraz całkę po objętości, w której określone są te funkcje:

"Przepływ" w objętości V

$$\iiint_V \nabla \cdot (U\nabla G - G\nabla U)dV = \iiint_V (U\nabla^2 G - G\nabla^2 U)dV$$

Lewą stronę z teorii Gaussa można zastąpić całką po powierzchni:

$$\oint_{S} (U\nabla G - G\nabla U) \, dS = \iiint_{V} (U\nabla^{2}G - G\nabla^{2}U) dV$$

Jeśli gradient policzy się wzdłuż normalnych dostaje się:

Strumień przepływający przez objętość otoczoną powierzchnią S

$$\iint_{S} \left( U \frac{\partial G}{\partial n} - G \frac{\partial U}{\partial n} \right) dS = \iiint_{V} (U \nabla^{2} G - G \nabla^{2} U) dV$$

8

Rozważmy dyfrakcję na otworze o wielkości w, fali rozchodzącej się z punktu x<sub>s</sub>.



Krzywą zamkniętą *S,* po której całkujemy dzielimy na 3 części:

A - Obszar otworu

$$U(x) = U_s(x)$$
  $\frac{\partial U(x)}{\partial n} = \frac{\partial U_s(x)}{\partial n}$ 

B – Powierzchnia ekranu

$$U(x) = 0$$
  $\frac{\partial U(x)}{\partial n} = 0$ 



$$\lim_{\|x\|\to\infty} \|x\| \left(\frac{\partial U(x)}{\partial n} - ikU(x)\right) = 0$$

Warunek Sommerfelda

Czyli wpływ ekranu i wolnej przestrzeni równy jest 0. Zostaje tylko OTWÓR W EKRANIE.

$$U(x_0) = -\frac{1}{4\pi} \iint_A \left[ \frac{\partial U(x)}{\partial n} G(x) - U_S(x) \frac{\partial G(x)}{\partial n} \right] ds$$

Aby rozwiązać to zagadnienie musimy poczynić kilka założeń.

• Fala wejściowa ma postać fali sferycznej:

$$U_S(x_S) = A_S \frac{e^{ik_0 r_S}}{r_S}$$
  $r_S = ||x_S - x||$ 

Odległość punktu skąd startuje fala wejściowa x<sub>s</sub> i punktu obserwacji x<sub>o</sub> jest dużo większa niż długość fali:

$$\lambda \ll r_0, r_S$$

• Funkcja G również ma postać fali sferycznej:

$$G(x) = \frac{e^{ik_0 r_0}}{r_0} \qquad r_0 = ||x_0 - x||$$

Dostajemy:

$$\frac{\partial U_S(x)}{\partial n} \cong ik_0 A_S \cos(n, x_S - x) \frac{e^{ik_0 r_S}}{r_S}$$

n – normalna do płaszczyzny otworu

$$\frac{\partial G(x)}{\partial n} \cong ik_0 \cos(n, x_0 - x) \frac{e^{ik_0 r_0}}{r_0}$$

i po podstawieniu do równania Helmholtza-Kirchhoffa:

$$U(x_0) = \frac{iA_S}{\lambda} \iint_A \frac{e^{ik_0(r_S + r_0)}}{r_S r_0} \left[ \frac{\cos(n, x_0 - x) - \cos(n, x_S - x)}{2} \right] ds$$

Równanie to jest symetryczne, to znaczy, możemy zamienić punkty  $x_0$  i  $x_s$ . Jest to **twierdzenie o wzajemności Helmholtza**.

## Dyfrakcja – Kirchhoffa

Wypisując jawnie współrzędne punktów (x,y) otrzymujemy:

$$U(x_0, y_0) = \iint_{x, y} h(x_0, y_0, x, y) U_S(x, y) dx \, dy = \iint_{x, y} h(x_0, y_0, x, y) \left(\frac{e^{ik_S r_S}}{r_S}\right) dx \, dy$$

gdzie:

$$h(x_0, y_0, x, y) = \frac{i}{\lambda} \left[ \frac{\cos(n, x_0 - x) - \cos(n, x_S - x)}{2} \right] \frac{e^{ik_0 r_0}}{r_0}$$

czyli dyfrakcja zależna jest od funkcji  $h(x_o, y_o, x, y)$ , w której zawarte są informacje o wzajemnym położeniu punktu obserwacji i punktu skąd pochodzi fala padająca oraz od kształtu otworu, o którym informacja zawarta jest w obszarze całkowania.

```
Wzór ten jest prawdziwy dla odległości z>\lambda/2
```

Jest trudny do praktycznego stosowania, dlatego wprowadza się kolejne przybliżenia.

Wniosek Huygensa – dyfrakcja to złożenie fal kulistych rozchodzących się z płaszczyzny otworu

Z dokładnością do: czynnika  $1/\lambda$ , czynnika kierunkowego [(cos-cos)/2], fazy  $\pi/2$ 

### Dyfrakcja – Hyugensa-Fresnela

Przyjmując:

$$\frac{\cos(n, x_0 - x) - \cos(n, x_S - x)}{2} = 1$$

Prawdziwe jeśli źródło i punkt obserwacji daleko w porównaniu z wielkością otworu

Uzyskujemy:

$$U(x_0, y_0) = \frac{i}{\lambda} \iint_{x, y} U(x, y) \frac{e^{ik_S r_S}}{r_S} dx dy$$

Dyfrakcja Hyugensa-Fresnela

czyli złożenie fal kulistych z obrębu otworu

## Dyfrakcja Fresnela

Dla dużej odległości ekranu od otworu:

$$\frac{e^{ik_0r_0}}{r_0}\approx \frac{e^{ik_0r_0}}{z_0}$$

Dodatkowo rozwińmy w szereg Taylora wyrażenia  $k_0 r_0$  z równania:

$$h(x_0, y_0, x, y) = \frac{i}{\lambda} \frac{e^{ik_0 r_0}}{r_0}$$

$$k_0 r_0 = k_0 \sqrt{z_0^2 + (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2} = \left[ k_0 z_0 \left( 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{x - x_0}{z_0} \right)^2 + \frac{1}{2} \left( \frac{y - y_0}{z_0} \right)^2 \mp \cdots \right) \right]$$

Biorąc tylko człony kwadratowe otrzymujemy:

$$h(x_0, y_0, x, y) \cong i \frac{e^{ik_0 z_0}}{\lambda z_0} e^{i\frac{k_0}{2z_0} ((x - x_0)^2 + (y - y_0)^2)}$$

Przybliżenie prawdziwe dla:  $(2z_0)^3 \gg k_0 [(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2]_{max}^2$ 

Lub równoważnie:  $Z_0 \gg W$  gdzie *w* jest wielkością otworu.

### Dyfrakcja Fraunhofera

Pomijając dalej kolejne wyrażenia:

$$\begin{aligned} k_0 r_0 &= k_0 \sqrt{z_0^2 + (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2} = \\ &= k_0 z_0 \left( 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{x - x_0}{z_0} \right)^2 + \frac{1}{2} \left( \frac{y - y_0}{z_0} \right)^2 \mp \cdots \right) = \\ &= \left( k_0 z_0 \left( 1 + \frac{x_0^2 + y_0^2}{2z_0^2} - \frac{xx_0 + yy_0}{z_0^2} \right) + \frac{x^2 + y^2}{2z_0^2} \mp \cdots \right) \end{aligned}$$

uzyskujemy:

$$h(x_0, y_0, x, y) \cong i \frac{e^{ik_0 z_0}}{\lambda z_0} e^{i\frac{k_0}{2z_0}(x_0^2 + y_0^2)} e^{i\frac{k_0}{z_0}(xx_0 + yy_0)}$$

Przybliżenie prawdziwe dla:

$$2z_0 \gg k(x^2 + y^2)_{max}$$

Lub równoważnie:

$$z_0 \gg \frac{w^2}{\lambda}$$
 gdzie *w* jest wielkością otworu.



Sprowadzenie dyfrakcji Fresnela do dyfrakcji Fraunchofera:



16

# Dyfrakcja - przykłady



en.wikipedia.org



es.123rf.com

### Dyfrakcja – zasada Babineta



 $E_1 + E_2 = 0 \implies E_1 = -E_2$  To samo tylko w przeciw fazie

Obraz dyfrakcyjny od dwóch nawzajem uzupełniających się ekranów jest taki sam

#### pierścienie Newtona





Czarny krążek w środku !

- Światło przy odbiciu zmienia swoją fazę o π/2 gdy odbija się od ośrodka o wyższym współczynniku załamania
- Przy odbiciu od ośrodka o niższym współczynniku załamania faza się nie zmienia
- Przy przejściu przez granicę między ośrodkami faza się nie zmienia



en.wikipedia.org/wiki/Newton%27s\_rings

#### pierścienie Newtona





#### Soczewka Newtona

Obszar wewnątrz otworu (kołowy) mogę podzielić na strefy, z których droga optyczna do danego punktu ekranu różni się o wielokrotność połowy długości fali.

Płytka strefowa



Możemy taki element traktować jak siatkę dyfrakcyjną o tak lokalnie dobranym okresie aby ugięte promienie (1 rząd ugięcia) trafiały w ognisko.



Soczewka Fresnela a płytka strefowa

$$\frac{1\pm \cos(kr^2)}{2}$$

$$\frac{1 \pm sgn(cos(kr^2))}{2}$$







www.comsol.com/blogs/how-to-implement-the-fourier-transformation-from-computed-solutions/



Propagacja za soczewką Fouriera

Cw 7.2.m



## Elementy dyfrakcyjne

Soczewka dyfrakcyjna - zmiana okresu siatki (soczewka skupiająca)



Zmieniająca się długość i szerokość linii siatki





## Elementy dyfrakcyjne – soczewka refrakcyjno-dyfrakcyjna



## Elementy dyfrakcyjne – soczewka refrakcyjno-dyfrakcyjna

Soczewki wewnątrz gałkowe:

- sferyczne soczewki refrakcyjne jednoogniskowymi,
- strefowe dwuogniskowe i trójogniskowe soczewki refrakcyjne,
- dwuogniskowe soczewki hybrydowe refrakcyjno-dyfrakcyjne,
- apodyzowane hybrydowe soczewki refrakcyjne z asferycznym komponentem refrakcyjnym.

W hybrydowych soczewkach dwuogniskowych komponent refrakcyjny zapewnia ostre odwzorowanie przestrzeni przedmiotowej dalekiej, struktura dyfrakcyjna zapewnia ostre widzenie przedmiotów bliskich



Rozprawa doktorska Macieja Sokołowskiego

### Elementy dyfrakcyjne – soczewka refrakcyjno-dyfrakcyjna

Apodyzacja - zmniejszającą się od centrum do peryferii soczewki wysokość pierścieni dyfrakcyjnych

Dystrybucja światła do bliży, odległości pośrednich i dali, jest uzależniona od rozmiaru źrenicy. Podczas dobrych warunków oświetleniowych wzmacniane jest widzenie bliskie i pośrednie podczas gdy w warunkach słabego oświetlenia, kiedy źrenica jest rozszerzona, więcej energii lokowane jest do widzenia dalekiego.



### Elementy dyfrakcyjne – siatki Dammana

Podział wiązki (beam shaping)



### Elementy dyfrakcyjne – siatki Dammana

Założenia:

- struktura siatki fazowej: symetryczna i powielana
- macierz punktów symetryczna
- macierz punktów periodyczna
- separacja wzdłuż osi X i Y



gdzie:  $x_n$  (n = 1, ..., N) oznaczają punkty zmiany transmitancji siatki

Jak znaleźć  $x_m$ ? NIE ISTNIEJE ANALITYCZNE ROZWIĄZANIE !

### Elementy dyfrakcyjne – siatki Dammana

Znajdowanie  $x_m$  - metody iteracyjne:

- Gradientowe,
- Symulowane wyżarzanie,
- Algorytmy genetyczne,
- IFTA.

### Uogólnienia siatek Dammana (pozwalają na dowolne rozmieszczenie punktów):

### Periodyczność zadanego kształtu



#### siatki szaroodcieniowe

